

01.07.2018 Стохастични числени методи и симулации (лекция)

$$I = \int_{[0,1]^S} f(x) dx$$

$$x \in \mathcal{U}[0,1]$$

$f(x)$ - и.в.в.

$f(x_1), \dots, f(x_n)$ - генерирана стокастичност

$$E(f) = I \approx \frac{1}{N} \sum_{k=1}^n f(x_k)$$

$$\int_G \left[\overbrace{S_G}^{S_1(x)} f(x) \right] \frac{1}{S_G} dx$$

$$p(x) = \frac{1}{S_G} - \text{ф.в. на } x$$

$$\int_G \left[\overbrace{f_1(x)}^{f(x)} \right] g(x) dx$$

$g(x)$ - плътност на x

Сходност - $\delta N^{-\frac{1}{2}}$

Укоряване на сходността:

- * Намаляване на дисперсията
- * Смяна на с. резултат

Генератори:

- * QRBG - физически устройства - не са ефективни
- * Псевдопроцесни генератори
- * Фон Нойман - първи генератор

* Конгруентни генератори - изразува се модулна арит.

* линејни - $x_{i+1} = (ax_i + c) \pmod m$

* генератори с изместени параметри: $x_i = x_{i-r_1} + \dots + x_{i-r_m} \pmod m$

* генератори на Фибоначи

* мултипликативни $x_i = x_{i-1} x_{i-2} \pmod m$

* комбинирани генератори

* иверни генератори

Паралелно пресметане:

* $\{x_i, x_{i+1}, \dots, x_{i+l}\}$

* $\{x_i, x_{i+l}, \dots, x_{i+kl}\}$ - кабелички стил

15.03.2018 Сингуларна на дискретна с. вел.

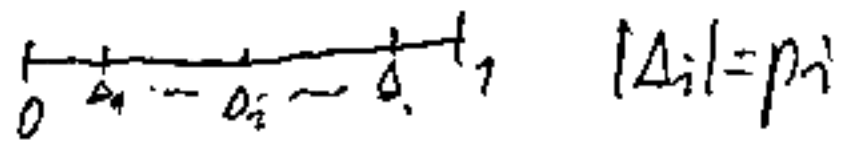
$$\frac{1}{n} \sum_{j=1}^n I_{X_j}(\{x_i\}) \rightarrow p_i$$

$Z: (\mathbb{R}, \mathcal{F}, P) \rightarrow (\mathbb{R}, \mathcal{F})$ с вероятности

$$\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & \dots & x_n \\ p_1 & p_2 & \dots & p_n \end{pmatrix}$$

(1)

$$p_i = P\{Z = x_i\} = ?$$



Г-ма 1 с. вел. Z , определена от (1)

$$Z = x_i \text{ за } \gamma \in \Delta_i, \text{ или разпр. ~~на Z~~ Z (2)}$$

~~Г-ма 2~~ Мена γ е реализация на $U(0,1)$

$$Z = x_i \Rightarrow \sum_{j=1}^{i-1} p_j < \gamma < \sum_{j=1}^i p_j$$

$$\gamma < p_1 \Rightarrow Z = x_1$$

$$\gamma \geq p_1; \gamma < p_1 + p_2 \Rightarrow Z = x_2$$

Обобщаване за с. вел. с изброено много стойности:

$$\begin{pmatrix} x_1, x_2, \dots \\ p_1, p_2, \dots \end{pmatrix} \text{ е разпр. на } Z$$

Омигуация на сл. събития;

A -събитие с $P(A)=p$

Разм. $I_A : P(I_A = 1) = 1 - P(I_A = 0) = p$

A_1, \dots, A_n с вероятности p_1, \dots, p_n

Разм. сл. вел. с размр.

$$\binom{1 \dots n}{p_1 \dots p_n}$$

$X \in \text{Ge}_1(p)$

$$P(X=i) = p(1-p)^{i-1}, i=1, \dots, n, \dots$$

$U \in U(0,1)$

Товагаме $X=j$, ако

~~$\sum_{i=1}^{j-1} P(X=i) \leq U < \sum_{i=1}^j P(X=i)$~~

Метод на селекцията (acceptance-rejection)

Дадени са

$$P(X=i) = p_i \text{ и } P(Y=i) = q_i$$

$$\text{и } \exists c: \frac{p_i}{q_i} \leq c$$

$$\text{Ако } u \in U(0,1) \text{ и } u < p_j / c q_j \Rightarrow X=j$$

Симуляция на непрекъснати с. вел.

z -с. вел, $a < x < b$, $p(x)$ -плътност и $F(x)$ -ФР

Т-ма 2 с. вел. z , удовлетворяваща

$$F(z) = \gamma,$$

(3)

където $\gamma \in \mathcal{U}(0,1)$, има плътност $p(x)$

Пр. 1

$z \in \text{Exp}(a)$, $x_0 \in x, \infty$

$$p(x) = a e^{-a(x-x_0)}$$

Реш.

$$F(x) = \int_{x_0}^x a e^{-a(u-x_0)} du = 1 - e^{-a(x-x_0)}$$

$$-a(x-x_0) = \ln(F(x)-1)$$

$$x = -\frac{1}{a} \ln(F(x)-1) + x_0$$

Многомерни с. вел.: прилагаме т-ма 1 или т-ма 2 за всяка координата

Пр. 2 $\Omega = \{z_1, \dots, z_n\}$ е равномерно в n -мерен параметричен $\mathcal{L} = \{a_i < x_i < b_i, i=1, \dots, n\}$
лем.

$$p_{\Omega}(x_1, \dots, x_n) = \begin{cases} c, & \text{ако } (x_1, \dots, x_n) \in \mathcal{L} \\ 0, & \text{ако } (x_1, \dots, x_n) \notin \mathcal{L} \end{cases}$$

$$\frac{1}{c} = \prod_{i=1}^n (b_i - a_i) - \text{обем на } \mathcal{L}$$

$$p_i(x_i) = \begin{cases} \frac{1}{b_i - a_i}, & \text{ако } x_i \in (a_i, b_i) \\ 0, & \text{иначе} \end{cases}$$

$$F(z_i) = \frac{z_i - a_i}{b_i - a_i} = \gamma_i$$

$$\boxed{z_i = a_i + \gamma_i (b_i - a_i), i=1, \dots, n}$$

Пр. 3 z_1, \dots, z_n не са независими. Тогава

$$p_{\Omega}(x_1, \dots, x_n) = p_1(x_1) p_2(x_2 | x_1) \dots p_n(x_n | x_{n-1}, \dots, x_1)$$

$$p_1(x_1) = \int \dots \int_{n-1} p_{\Omega} dx_2 \dots dx_n$$

$$p_2(x_2 | x_1) = \frac{\int \dots \int_{n-2} p_{\Omega} dx_3 \dots dx_n}{p_1(x_1)}$$

⋮

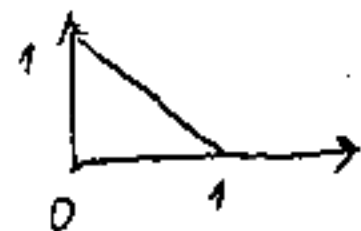
$$F_i(x_i | x_1, \dots, x_{i-1}) = \int_{-\infty}^{x_i} p_i(x | x_1, \dots, x_{i-1}) dx$$

Т-ма 3 Мекса $\gamma_1, \dots, \gamma_n$ са независими сл. вел. Совкупността от сл. вел. $\{z_1, \dots, z_n\}$, получени от уравненията

$$\left. \begin{aligned} F_1(z_1) &= \gamma_1 \\ &\vdots \\ F_n(z_n | z_1, \dots, z_{n-1}) &= \gamma_n \end{aligned} \right\} \text{ имат совм. пдф-ност } p_n(x_1, \dots, x_n)$$

Пр. 4

$$(z, \eta) \in \Delta \text{-к } \begin{cases} x+y \leq 1 \\ x > 0, y > 0 \end{cases}$$



$$p(x, y) = 6x$$

са) - изобразяваме z за първа координата

$$p_1(x) = \int_0^{1-x} p(x, y) dy = 6x(1-x), \quad 0 < x < 1$$

$$p_2(y|x) = \frac{p(x, y)}{p_1(x)} = \frac{1}{1-x}, \quad 0 < y < 1-x$$

$$F_1(x) = \int_0^x p_1(u) du = 3x^2 - 2x^3, \quad 0 < x < 1$$

$$F_2(y|x) = \int_0^y p_2(v|x) dv = \frac{y}{1-x}, \quad 0 < y < 1-x$$

$$\begin{cases} 3z^2 - 2z^3 = \gamma_1 \\ \eta = \gamma_2(1-z) \end{cases}$$

Ако изберем η за първа компонента

$$p_{\eta}(y) = \int_0^{1-y} p(x,y) dx = 3(1-y)^2, \quad 0 \leq y < 1$$

$$p_z(x|y) = \frac{p(x,y)}{p_{\eta}(y)} = 2x(1-y)^{-2}, \quad 0 < x < 1-y$$

$$F_{\eta}(y) = (1-y)^3$$

$$F_z(x) = x^2(1-y)^{-2}$$

$$\begin{cases} (1-\eta)^3 = \gamma_1 \\ z^2 = \gamma_2(1-\eta)^2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \eta = 1 - \sqrt[3]{\gamma_1} \\ z = \sqrt{\gamma_2} \sqrt[3]{\gamma_1} \end{cases}$$

22.03.2018 Смищурване на невр. сл. вел. (продължение)

(В) Смятане на смяна на променливите

Травнио за преобразуване на Яютон:

Нека $y_i = g_i(x_1, \dots, x_n)$, $i=1, \dots, n$ е взаимно еднозначно диференцируемо преобразование на обл. B от $\{x_1, \dots, x_n\}$

върху B' в простр. $\{y_1, \dots, y_n\}$,

Ако плътността на сл. точка $a = (z_1, \dots, z_n) \in B$ е равна на $\rho_a(x_1, \dots, x_n)$, то плътността на сл. т. $a' = (y_1, \dots, y_n) \in B'$, където $y_i = g_i(z_1, \dots, z_n)$, е равна на

$$\rho_{a'}(y_1, \dots, y_n) = \rho_a(x_1, \dots, x_n) \left| \frac{\partial(x_1, \dots, x_n)}{\partial(y_1, \dots, y_n)} \right|$$

Пр. 1 сл. т. a е равномерно разпр. в кълбото $x^2 + y^2 + z^2 < R^2$

Озн. чрез x, y, z дек. координати на т. a . Собн. плътност в кълбото е

$$\rho_a(x, y, z) = \frac{1}{\frac{4}{3}\pi R^3}$$

~~Преобразуване в сфер. координати~~
Преобразуване в сфер. координати

$$\begin{cases} x = r \sin \theta \cos \varphi \\ y = r \sin \theta \sin \varphi \\ z = r \cos \theta \end{cases}$$

$$\begin{cases} 0 \leq r < R \\ 0 \leq \theta < \pi \\ 0 \leq \varphi < 2\pi \end{cases}$$

$$\rho_a(r, \theta, \varphi) = \frac{1}{\frac{4}{3}\pi R^3} r^2 \sin \theta = (3r^2 R^{-3}) \left(\frac{1}{2} \sin \theta\right) \left(\frac{1}{2\pi}\right)$$

Сор. коорд. r_a, θ_a, φ_a са независими

$$\left. \begin{array}{l} \int_0^{r_a} \frac{3r^2 dr}{R^3} = \gamma_1 \\ \int_0^{\theta_a} \frac{\sin \theta d\theta}{2} = 1 - \gamma_2 \\ \int_0^{\varphi_a} \frac{d\varphi}{2\pi} = \gamma_3 \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{cases} r_a = R^3 \sqrt{\gamma_1} \\ \cos \theta_a = 2\gamma_2^{-1} \\ \varphi_a = 2\pi \gamma_3 \end{cases}$$

Декартови координати:

$$\begin{cases} z = r_a \sin \theta_a \cos \varphi_a \\ \eta = r_a \sin \theta_a \sin \varphi_a \\ \xi = r_a \cos \theta_a \end{cases}$$

Преобразованиа от вида $z = \alpha(\gamma_1, \gamma_2)$ (полярни коорд.)
 В този случай вместо да се симулира едномерна ш. вел. $\{z\}$, симулираме двумерна ш. вел. $\{Q\}$, по отношението на която определяме z .

Използване на полярни координати:

Да допуснем, че за z сме избрали ш. вел. η такава, че плътността на т. $Q = (z, \eta)$ с декартови координати z и η

зависят само от разстоянието от началото на коорд. система

$$r = \sqrt{x^2 + y^2}$$

$f_Q(x, y) = c(r)$ при $R_1 \leq r \leq R_2$ (тук $0 \leq R_1 < R_2 \leq \infty$).

Тогавна е удобно да моделираме полярните координати на т. Q, след което да пресметнем z .

$$\text{Ако } \begin{cases} x = r \cos \varphi \\ y = r \sin \varphi \end{cases}$$

то якобианът на преобразованието

$$\frac{\partial(x, y)}{\partial(r, \varphi)} = r$$

и плътност на т. Q в полярни координати е

$$p_Q(r, \varphi) = r c(r)$$

Областта на изменение на полярните координати на т. Q - да им означим с ρ и θ - е правоъгълник $R_1 \leq r \leq R_2$,

$0 \leq \varphi < 2\pi$. Лесно се доказва, че те са независими и

$$p_\rho(r) = 2\pi r c(r)$$

$$p_\theta(\varphi) = (2\pi)^{-1}$$

По формулата за моделиране на сл. вел. с независими координати ($F_n(z_i) = \gamma_i, i=1, 2$) получаваме следните уравнения

$$\left. \begin{cases} 2\pi \int_{R_1}^{R_2} r c(r) dr = \gamma_1 \\ \theta(2\pi)^{-1} = \gamma_2 \end{cases} \right\} (1)$$

След изчисляване на ρ и θ , лесно се определят декартовите координати на т. a .

$$\begin{cases} x = \rho \cos \theta \\ y = \rho \sin \theta \end{cases}$$

Пр. 1 Св. вел. z е дефинирана в $-R < x < R$ с ~~плътност~~ ^{плътност}

$$\rho(x) = 2(\pi R^2)^{-1} \sqrt{R^2 - x^2}.$$

Лесно е да се забележи, че z е абсцисата на с. точка a , равномерно разпределена в кръга $x^2 + y^2 < R^2$. Помисляйки, ако $\rho_a(x, y) = (\pi R^2)^{-1}$ в този кръг, то

$$\rho_z(x) = \int_{-\sqrt{R^2-x^2}}^{\sqrt{R^2-x^2}} \rho(x, y) dy = \frac{2}{\pi R^2} \sqrt{R^2 - x^2} \text{ за } |x| < R$$

От формулите (1) при $c(r) = (\pi R^2)^{-1}$, $R_1 = 0$, $R_2 = R$ получаваме следните формули

$$\rho = R \sqrt{r_1}$$

$$\theta = 2\pi r_2$$

По този начин

$$z = R \sqrt{r_1} \cos(2\pi r_2)$$

Зад. Ако в този пример използваме метода на обр. функция, то уравнението $F(z) = \gamma$ е твърде лесно:

$$F(z) = \frac{1}{2} + \frac{1}{\pi} \arcsin \frac{z}{R} + \frac{z}{\pi R^2} \sqrt{R^2 - z^2} = \gamma$$

Пр. 2 Сл. вел. z е нормална с параметри $(0, 1)$

$$p_z(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}}, \quad 0 < x < \infty.$$

Избираме независима от z сл. вел. η със същото разпределение и разглеждаме сл. точка A в равнината $\{x, y\}$ с декартови координати $A = (z, \eta)$. Очевидно

$$p_A(x, y) = p_z(x) \cdot p_\eta(y) = \frac{1}{2\pi} e^{-\frac{r^2}{2}}, \quad 0 < r < \infty$$

По ф-лите (1), като използваме $1 - \gamma_1$ вместо γ_1 , получаваме уравненията

$$\int_0^r r e^{-\frac{r^2}{2}} dr = 1 - \gamma_1$$

$$\theta = 2\pi\gamma_2,$$

Така че $r = \sqrt{-2 \ln \gamma_1}$.

Следователно

$$\left. \begin{aligned} z &= \sqrt{-2 \ln \gamma_1} \cdot \cos(2\pi\gamma_2) \\ \eta &= \sqrt{-2 \ln \gamma_2} \cdot \sin(2\pi\gamma_2) \end{aligned} \right\} (1^a)$$

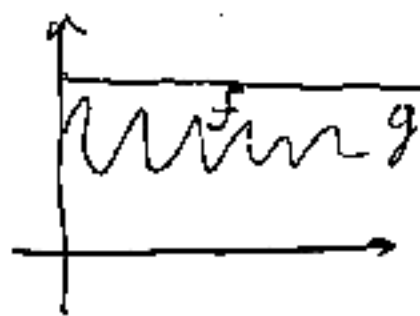
Формулите (1^a) позволяват по две сл. числа γ_1 и γ_2 да се пресметнат едновременно две независими стойности на сл. вел. z .

Заб. Ако сл. вел. z е нормална с параметри $(0, 1)$, то сл. вел. $\tilde{z} = \sigma z + a$ е нормална с параметри (a, σ)

акертаме - референс:

Не знаем как да симулираме $\overset{\text{сл. вел. с плътност}}{f(x)}$, но знаем как да сим.
сл. вел. с плътност $g(x)$

$$\frac{f(y)}{g(y)} \leq c \quad \forall y$$



1) Симулираме Y с пл. g и генерираме сл. вел. X

2) Ако $Y \leq \frac{f(Y)}{g(Y)c}$, то $X=Y$

$$P\left\{Y \leq \frac{f(Y)}{cg(Y)}\right\} = K = \frac{1}{c}$$

29.03.2018 Монте Карло методи за пресмятане на интеграл

1) Сходимост

Вар. с. вел. z , за която \exists очакване $Ez = a$

z_1, z_2, \dots, z_N

$$\bar{z}_N = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N z_i \xrightarrow[N \rightarrow \infty]{P} a \quad (1)$$

2) Грешка ($Dz := Ez^2 - (Ez)^2$ - (2))

Dz също съществува $\Rightarrow \lim_{N \rightarrow \infty} P \left\{ x_1 < \frac{1}{\sqrt{NDz}} \sum_{i=1}^N (z_i - a) < x_2 \right\}$

$$= \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{x_1}^{x_2} e^{-t^2} dt$$

$$x_2 = -x_1 = x$$

$$\lim \left\{ \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (z_i - a) \right\} < x \sqrt{\frac{Dz}{N}} \} = \phi(x)$$

$$P \left\{ \left| \bar{z}_N - a \right| < x \sqrt{\frac{Dz}{N}} \right\} \approx \phi(x) \quad (3)$$

$$\phi(x) = \frac{2}{\sqrt{2\pi}} \int_0^x e^{-\frac{t^2}{2}} dt$$

$$\left| \bar{z}_N - a \right| < x_\beta \sqrt{\frac{Dz}{N}}, \text{ където } \phi(x_\beta) = \beta \text{ и } x = x_\beta$$

Емпирична оценка на Dz

$$\sum z_i, \sum (z_i)^2$$

$$\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (z_i)^2 \approx E(z^2)$$

$$D_z \approx \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (z_i)^2 - \left[\frac{1}{N} \sum_{i=1}^N z_i \right]^2$$

$$D_z \approx \frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^N (z_i)^2 - \frac{1}{N(N-1)} \sum_{i=1}^N z_i^2 \quad - \text{за малых } N$$

Обыкновенный МКМ (crude)

$$I = \int_G f(P) p(P) dP \quad (4)$$

$p(P)$ - плотность

$$\int_G p(P) dP = 1$$

$$\int_G f(P) dP = \int_G \underbrace{f(P)}_{\int_G f(P)} \cdot \underbrace{p(P)}_{\int_G p(P)} dP = \int_G f(P) \cdot \frac{1}{\int_G p(P)} dP$$

Проблема и. бер. $z = f(P)$ и G - плотность $p(P)$ в G .

$$Ez = \int_G f(P) p(P) dP = I$$

Нека Q_1, \dots, Q_N са независими реализации на с. точка Q .

$$z_1 = f(Q_1), \dots, z_N = f(Q_N)$$

$$\bar{\theta}_N = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N z_i \quad (\text{Очевидно } E\bar{\theta}_N = I; \text{ ако } \exists E|z|, \text{ то } \bar{\theta}_N \xrightarrow{P} I)$$

$$\bar{\theta}_N = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N f(Q_i) \approx \sqrt{\frac{Dz}{N}}$$

Пр. 1 $I = \int_0^{\infty} f(x) e^{-kx} dx, k > 0$

Избираме $p(x) = k e^{-kx}$ и $f_1 = \frac{1}{k} f(x)$

Ако z_i са независими реализации на с. вел. z с плътност $p(x) \Rightarrow$

$$\bar{\theta}_N = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N f_1(z_i) = \frac{1}{kN} \sum_{i=1}^N f(z_i)$$

$$I \approx \frac{1}{kN} \sum_{i=1}^N f\left(-\frac{1}{k} \ln \gamma_i\right), \gamma_1, \dots, \gamma_N - \text{генерирани } U(0,1)$$

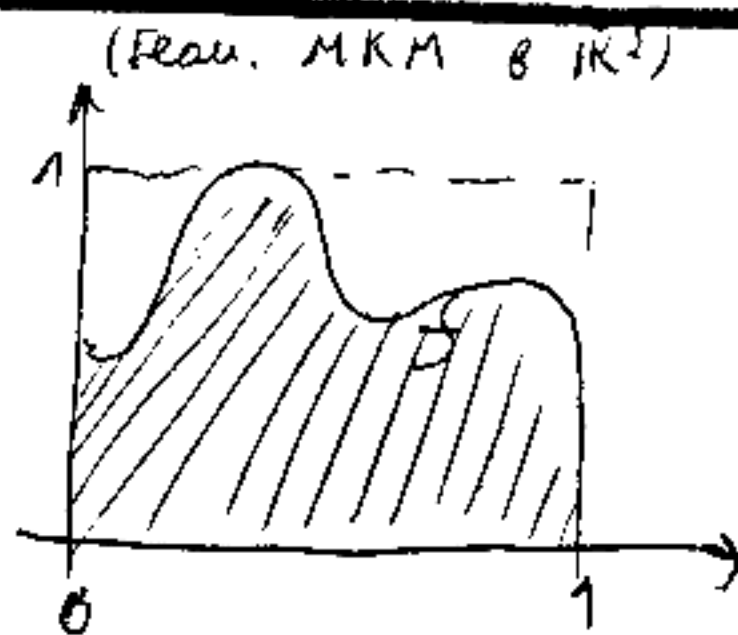
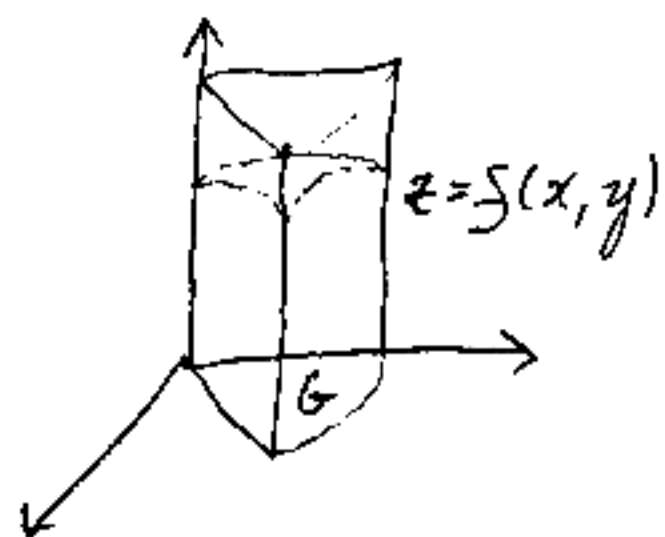
Доказ.

$$F(x) = \int_{x_0}^x k e^{-k(x-x_0)} dx = 1 - e^{-k(x-x_0)} = \gamma \Rightarrow z = F^{-1}(\gamma)$$

$$1 - e^{-k(z-x_0)} = \gamma$$

$$z = x_0 - \frac{1}{k} \ln(1-\gamma) = x_0 - \frac{1}{k} \ln(\gamma)$$

Форм МКМ



Ако N_1 от N съвпадения на точки в $[0, 1]^2$ попадат под Γ_f , то

$$\frac{N_1}{N} \text{ е оценка за } \iint_{[0, 1]^2} f dx$$

$$0 \leq f(P = P(x, y)) \leq c$$

$$\tilde{G} = G \times (0, c)$$

$$\tilde{p}(x, y, z) = \frac{1}{c} p(x, y)$$

z в $0 < z < c$

$$p_z(z) = \frac{1}{c}$$

N независими реализации $\bar{a}_1, \dots, \bar{a}_N$
 v -брой точки под поверхността $z = f(P)$

$$\tilde{\theta} = \frac{cV}{N}$$

(5)

- форм. на Бернули

$$P(v = m) = \binom{N}{m} p^m (1-p)^{N-m}$$

p е ~~вероятността~~ вероятността τ \bar{a} под поверхността $z = f(P)$

$$p = P(z < f(z, \eta)) = \int_G dx dy \int_0^{f(x, y)} \tilde{p}(x, y, z) dz ; E v = Np = \frac{1}{c} N I \Rightarrow \bar{a}_n \xrightarrow{p} I$$

Втора интерпретация:

$$\bar{z} = \begin{cases} 1, & \text{ако } z \leq f(z, \eta) \\ 0, & \text{ако } z \geq f(z, \eta) \end{cases}$$

$$\bar{\Theta}_N = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \bar{z}_i$$

Пр. 1 $I = \int_0^1 \sqrt{x} dx (= \frac{5}{6})$

$$p(x) = 1$$

Оценка, получена по обикновен МКМ:

$$I \approx \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \sqrt{y_i}$$

$$Dz = \int_0^1 x^{\frac{2}{3}} dx - \left(\frac{5}{6}\right)^2 = \frac{5}{252}, \text{ където } z = y^{\frac{1}{3}}$$

Оценка, получена по геом. МКМ

$$I \approx \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N \bar{z}_i, \text{ където } \bar{z}_i = \begin{cases} 1, & \text{ако } y_i < y_i^{\frac{1}{3}} \\ 0, & \text{ако } y_i \geq y_i^{\frac{1}{3}} \end{cases}$$

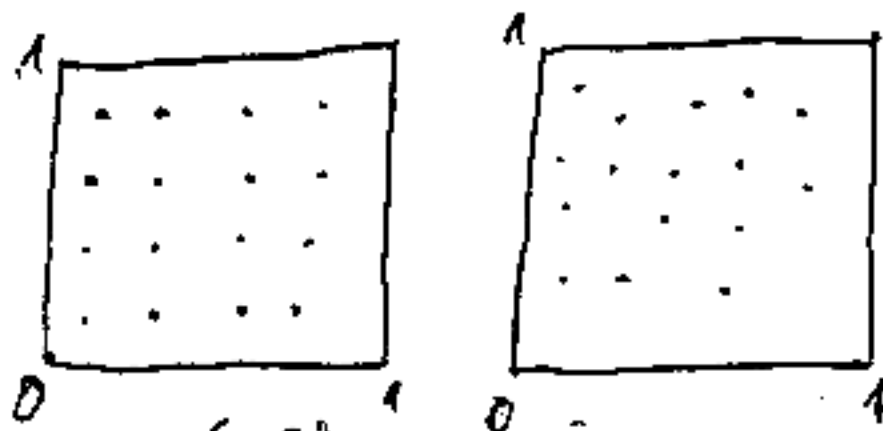
$$D\bar{z} = \frac{5}{6} - \left(\frac{5}{6}\right)^2 = \frac{5}{36}$$

26.04.2018

Квадратурни редуци

$$\iint_0^1 \int_0^1 f(x, y) dx dy$$

$$I_m = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N f(x_i, y_i)$$



Ако f зависи само от x , то имаме обикновено регулярни стойности на f , повторени по 4 пъти

Дискретност

$$B \subseteq [0, 1]^s \text{ и } P = \{x_n, n=1, \dots, N\} \subseteq [0, 1]^s$$

$$A(B, P) = \sum_{n=1}^N c_B(x_n)$$

$$x_n \in B, 1 \leq n \leq N$$

~~.....~~

$$D_N(B, P) = \sup_{B \subseteq [0, 1]^s} \left| \frac{A(B, P)}{N} - \text{Vol}(B) \right|$$

Дир. звезда дискретност наричаме $D_{N, s}^* = D(x_1, \dots, x_n)$ на P .

$D^*(U^*, P)$, където U^* е формула от $\prod_{i=1}^s [0, v_i]$

$$D_N^* \geq c \frac{(\log N)^{\frac{s-1}{2}}}{N}$$

Т-ма 1 За равномерно $P = \{x_1, \dots, x_N\}$

$0 \leq x_1 \leq \dots \leq x_N = 1$ е изпълнено

$$D_N^* = \frac{1}{2N} + \max_{1 \leq i \leq N} \left| x_i - \frac{2i-1}{2N} \right|$$

л. 1

$$x_i = \frac{2i-1}{2N}, \quad i=1, \dots, N$$

Опр. $\{x_1, \dots, x_N\} \in [0, 1]^s$ се казва ~~равномерно~~ равномерно разпределено, ако

$$\lim_{N \rightarrow \infty} D_N^* = 0$$

Тв. (Weyl 1916)

Резултата е равномерно разпределено \Leftrightarrow

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{N} \sum f(x_i) = \int_{[0,1]^s} f(x) dx$$

$$D_N^* \leq c \frac{\log N^s}{N}$$

$\pi = b_0 + b_1 p + b_2 p^2 + \dots$ - p -мно представяне на π

$$\phi_p(n) = \frac{b_0}{p} + \frac{b_1}{p^2} + \dots - \text{radical inverse} \quad (1937)$$

$\pi_n = \{ \phi_{p_1}(n), \phi_{p_2}(n), \dots, \phi_{p_s}(n) \}$ - Хауфман

$$I[f] = \int_{[0,1]^s} f(x) dx \quad (1)$$

$$I_N[f] = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N f(x_i) \quad (2)$$

$$\epsilon = I[f] - I_N[f]$$

Вариация:

$$V[f] = \int_0^1 \left| \frac{df}{dt} \right| dt \quad (\text{ограничен случай})$$

$$V[f] = \int_{[0,1]^s} \left| \frac{\partial f}{\partial x_i} \right| dt_1, \dots, dt_s \approx \sum_{i=1}^s V[f_i]$$

Кокшиа - Хавка

За всяка редица $\{x_n\}$ и $\forall f$ с ограничена вариация
грешката при интерполиране е

$$\epsilon[f] \leq V[f] \cdot D_N^*$$

$$\epsilon[f] < \int_{[0,1]^s} f(x) dx - \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N f(x_i)$$

МК	КМК
$\frac{\delta(\theta)}{\sqrt{N}}$	$\frac{V[f] \log N^s}{N}$

01.04.2018

ред на фон Нойман

$u = Ku + f$ - задача в операторен вид

например $u(x) = \int_{G_1} \int_{G_2} K(x, y) u(y) dy dx$ - интегрално уравнение

или $Ax = b$ - система линейни уравнения

$$A(x + x) - x = b$$

$$x = x - Ax + b = \underbrace{(I - A)}_K x + b$$

~~ред на фон Нойман~~ $u_n = Ku_{n-1} + f = f + Kf + K^2f + \dots + K^n u_0$ - ред на фон Нойман

$J(u) = (h, u) = \int_G u(x) h(x) dx$ - пресмятаме помощна ф-ция

Дифференциране и. вел. θ ; $E\theta = J(u)$

$$\theta[R] = \frac{h(z_0)}{\pi(z_0)} \sum_{j=0}^{\infty} Q_j f(z_j)$$

Тук z_0, z_1, \dots е ~~верига~~ верига на Марков с $z_0 = \theta$.

$\varepsilon = \frac{\sigma(\theta)}{\sqrt{N}}$ - грешка при МКМ

$$\delta(z) = \lim_{N \rightarrow \infty} (z(\omega_i) - \int_{\Omega} z(\omega) d\mu(\omega))$$

$z(\omega_i)$ - около ω_i

~~Равномерно распределенные случайные точки~~

Равномерно распределенные случайные точки имеют ϵ -дисперсию $D_N^* = O(N^{-1/2} (\ln \ln N)^{-1/2})$

$x_{(i,j)} = v_1 v_1^{(i)} \otimes v_2 v_2^{(j)} \otimes \dots$ - формула на Собал

$x_n = (\phi_{\beta}(P^0 n), \phi_{\beta}(P^1 n), \dots)$ - формула на Форт
 \downarrow
~~формула~~ на Паикал матрица

$X = \frac{\pi_p(v_0)}{p} + \dots$
 $\pi_p(v_j) = (a v_j + y) \bmod p$ } Оптимальные формулы на хаотиче с линейно разбуриване

Пример 1 $x = Ax + y$

$x^{(k)} = y + Ay + A^2 y + \dots + A^k x(0)$, $k > 0$ - ред на Норман

Да се оцени (h, x) при дадено h

$$(h, x) = h^T y + h^T A y + \dots + h^T A^k x(0)$$

Пример 2 (Разрешен метод)

$Au = \lambda u$, $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$, $u \in \mathbb{R}^n$

$|\lambda_1| \otimes |\lambda_2| \geq \dots \geq |\lambda_{n-1}| \otimes |\lambda_n|$

$$[I - qA]^m = \sum_{i=0}^{\infty} q^i \binom{m+i-1}{i} A^i, |q\lambda| < 1$$

$$\mu = \frac{1}{1 - q\lambda}$$

при $q > 0$, $\mu_{\max} = \lambda_{\max}$

при $q < 0$, $\mu_{\max} = \lambda_{\min}$